

Algorytmy i Złożoność

Wojciech Penczek

1 Znajdowanie najkrótszej ścieżki w grafie

Zastosowania: znalezienie najkrótszej trasy między dwoma miastami.

Dany graf $G = (V, E, M)$, w którym $M(v, v')$ przypisuje krawędziom wagi o wartościach rzeczywistych nieujemnych.

Wagą ścieżki w grafie nazywamy sumę wag jej krawędzi.

Waga najkrótszej ścieżki w grafie pomiędzy v i v' (ozn. $\delta(v, v')$) to minimum ze wszystkich wag ścieżek z v do v' lub ∞ jeśli taka ścieżka nie istnieje.

Algorytm BFS znajduje najkrótsze ścieżki w grafach z jednorodną wagą wszystkich krawędzi.

Rozważamy graf G z wyróżnionym wierzchołkiem s . Należy znaleźć najkrótszą ścieżkę z s do v dla każdego wierzchołka v .

Badamy podgraf poprzedników $G_\pi = (V_\pi, E_\pi, M_\pi)$, gdzie
 $V_\pi = \{v \in V \mid \pi[v] \neq nil\} \cup \{s\}$,
 $E_\pi = \{(\pi[v], v) \mid v \in V_\pi \setminus \{s\}\}$.
 $M_\pi = M \mid_{(V_\pi \times V_\pi)}$.

Algorytm będzie tak budował graf G_π by był on grafem najkrótszych ścieżek tzn. takim podgrafem G , że każda ścieżka G_π jest najkrótszą ścieżką w G .

Zauważmy, że graf G_π jest drzewem, a więc dla każdego wierzchołka v istnieje co najwyżej jedna ścieżka z s do v .

Przykład 1.1 *Graf i najkrótsze ścieżki w grafie.*

Fakty:

- Podścieżki najkrótszych ścieżek są najkrótszymi ścieżkami,
- $\delta(s, v) \leq \delta(s, w) + M(w, v)$ dla każdej krawędzi (w, v) .

1.1 Relaksacja

Atrybut $d[v]$ utrzymuje najmniejszą obliczoną wagę ścieżki z s do v .

Inicjalizacja: początkowo wszystkie $d[v] = \infty$ za wyjątkiem $d[s] = 0$, $\pi[v] = nil$.

Relaksacja krawędzi (u, v) polega na sprawdzeniu czy przechodząc przez wierzchołek u można znaleźć ścieżkę krótszą

od dotychczasowej najkrótszej ścieżki do v i jeśli tak na zmodyfikowaniu $\pi[v]$ i $d[v]$.

RELAX(u, v, M)

1. if $d[v] > d[u] + M(u, v)$ then $d[v] := d[u] + M(u, v)$,
 $\pi[v] := u$;

Własności relaksacji

1. Po wykonaniu relaksacji zachodzi $d[v] \leq d[u] + M(u, v)$,
2. Warunek $d[v] \geq \delta(s, v)$ jest niezmiennikiem dowolnego ciągu relaksacji po wykonaniu inicjalizacji,
3. Kiedy $d[v] = \delta(s, v)$, to już więcej nie ulega zmianie.
4. Niech $s \rightsquigarrow u \rightarrow v$ będzie najkrótszą ścieżką w grafie. Jeśli po wykonaniu ciągu relaksacji $d[u] = \delta(s, u)$ i zostanie wykonane $RELAX(u, v, M)$, to $d[v] = \delta(s, v)$.
5. Po wykonaniu inicjalizacji graf G_π jest drzewem o korzeniu s i własność ta jest niezmiennikiem każdego ciągu relaksacji.
6. Jeśli po wykonaniu inicjalizacji i dowolnego ciągu relaksacji w grafie G zachodzi $d[v] = \delta(s, v)$ dla każdego wierzchołka v , to G_π jest drzewem najkrótszych ścieżek w G .

Algorytm Dijkstry

Dijkstra(G, s)

```
1   inicjalizacja  $G, s$ ;  
2    $S := \emptyset$ ;  
3    $Q := V$ ;  
4   while  $Q \neq \emptyset$ ;  
5        $u := \text{Extract} - \text{Min}(Q)$   
6        $S := S \cup \{u\}$ ;  
7       for each  $v \in L[u]$ ;  
8            $RELAX(u, v, G)$ ;
```

Q - kolejka (priorytetowa),

Wierzchołki w Q są ustawione zgodnie ze wzrastającymi wagami d .

$\text{Extract} - \text{Min}(Q)$ oznacza wybranie i usunięcie z Q wierzchołka o minimalnej wadze d .

Algorytm Bellmana-Forda

BELLMAN-FORD(G, s)

- 1 inicjalizacja G, s ;
- 2 for $i := 1$ to $|V| - 1$;
- 3 do for each $(u, v) \in E$;
- 4 do *RELAX*(u, v, G);